



DESCRIÇÃO DO PRODUTO

O sistema de segurança BSR é um automatismo que, incorporado nos actuadores eléctricos permite, em caso de interrupção da alimentação eléctrica, situar a válvula na respectiva posição pré-determinada como preferencial (NC ou NA).

A placa do circuito BSR mais o bloco de baterias, encontra-se localizada no interior do actuador em carga contínua, possibilitando em caso de necessidade acionar o actuador quando a unidade detecta uma falha de alimentação eléctrica, actuando de uma forma similar a um actuador de "simples efeito".



PRODUCT DESCRIPTION

The BSR safety system is an automation that, incorporated into the electric actuators, allows, in the event of a power supply failure, to place the valve in the predetermined position as preferred (NC or NO).

The BSR print circuit board plus the battery pack is located inside the actuator under continuous charge, which allows, if necessary, to operate the actuator when the unit detects a power supply failure, acting in a similar way to a "single return acting" actuator which returns the valve.



INSTRUÇÕES DE MONTAGEM KIT BSR

AVISO MUITO IMPORTANTE: Seguir passo a passo estas instruções. Se conector da bateria estiver ligado à electrónica do BSR, antes de se chegar ao ponto 7, a electrónica pode ser danificada.

COMPONENTES do KIT:

- A** 1 Electrónica BSR
- B** 1 Suporte inferior da bateria
- C** 1 Bateria
- D** 1 Suporte superior da bateria
- E** 3 Parafusos rosca chapa
- F** 2 Parafusos rosca plástico



ASSEMBLY INSTRUCTIONS KIT BSR

VERY IMPORTANT NOTICE: Please follow these instructions step by step. If the battery connector is connected to the BSR electronics, before reaching point 7, the electronics may be damaged.

COMPONENTS KIT:

- A** 1 BSR electronic
- B** 1 Lower battery bracket
- C** 1 Battery pack
- D** 1 Upper battery bracket
- E** 3 Fixing screws threaded sheet
- F** 2 Plastic thread screws

1. Desapertar o parafuso que fixa o volante e retirá-lo (Fig.1).
2. Desapertar os 6 parafusos de união entre a tampa e o corpo (Fig.2).
3. Separar a tampa da base do actuador, para poder instalar o KIT (Fig.3).
4. Conectar a electrónica de circuito impresso (PCB) do BSR (A) à electrónica do actuador através do conector assinalado na (Fig.4) e fixar o mesmo à chapa metálica do actuador mediante um parafuso rosca chapa (D) (Fig.5).
5. Situar o suporte inferior da bateria (B) conforme a figura (Fig. 6A) e fixá-lo mediante 2 parafusos rosca chapa (E) (Fig.6B e 6C).
6. Encaixar a bateria (C) no suporte inferior da mesma (B) (Fig. 7B). Os cabos da bateria devem ficar na parte inferior. Situar os cabos conforme a figura (Fig. 7A).
7. Conectar os cabos da bateria à electrónica BSR (A) (Fig.7C).
8. Colocar o suporte superior da bateria (D) (Fig.8A) e fixá-lo às colunas do suporte inferior da bateria (B) mediante 2 parafusos rosca plástico (F) (Fig.8B e 8C).
9. Configuração do BSR NO ou NC (Fig.9):
NC (normalmente fechado) jumper SELDIR conectado.
NO (normalmente aberto) jumper SELDIR desconectado.
10. Voltar a colocar com cuidado a tampa e assegure-se que a junta está correctamente alojada no seu lugar (ver Fig.10). Assegure-se de que nenhum cabo fica encravado entre a tampa e o corpo.
11. Apertar os 6 parafusos que unem a tampa ao corpo do actuador (Fig.11).
12. Situar o volante no eixo do actuador e fixá-lo (Fig.12).

O actuador está pronto para trabalhar.

Nota: Recomenda-se ligar a alimentação do eléctrica do actuador, situar o actuador numa posição intermédia e verificar que ao desligar a alimentação do actuador, este gira para a posição configurada (NC ou NO).

1. Unscrew the hand wheel bolt and take it out (Fig.1).
2. Unscrew the 6 union bolts that connect the cover to the actuator body (Fig.2).
3. To install the KIT carefully remove the cover (Fig.3).
4. Take the BSR PCB (A) from the KIT and connect it to the actuator PCB (print circuit board) using the connector shown in picture (see Fig.4). Fix it to the actuator metal plate using the fixing screws threaded sheets (E), (see Fig.5).
5. Place the lower battery bracket (B) according the picture (see Fig.6A). Fix it using 2 fixing screws threaded sheets (E) (see Fig. 6B & 6C).
6. Place the battery pack (C) on the lower battery bracket (B), (see Fig.7B). The battery cables should be at the bottom. Position the cables according to the image (Fig. 7A).
7. Connect the battery cables to the BSR PCB (A) as per Fig. 7C.
8. Place the upper battery support (D) (Fig. 8A) and fix it to the columns of the lower battery support (B) using the plastic threaded screws (F) (Fig. 8B and 8C).
9. BSR NO or NC configuration (Fig. 9):
NC (normally close) jumper SELDIR ON.
NO (normally open) jumper SELDIR OFF.
10. Carefully replace the cover and be sure that joint is correctly lodged in its place (see Fig.10). Be sure that any cable is not trapped between the cover and the body.
11. Screw in the 6 bolts that connect the cover to the actuator body (Fig. 11).
12. Reassemble the hand wheel and fix it with the screws (see Fig.12).

Now the actuator is ready.

Note: We recommended to put the power on, to place the actuator in an intermediate position and check that, after putting the power off, the actuator rotates goes to the set-up position (NC or NO).

Rev.0-08.21

1/3



Fig. 1



Fig. 2



Fig. 3



Fig. 4

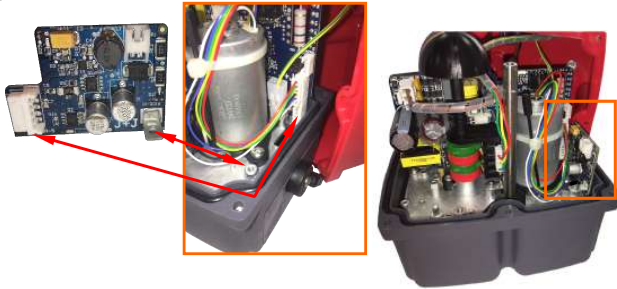


Fig. 5

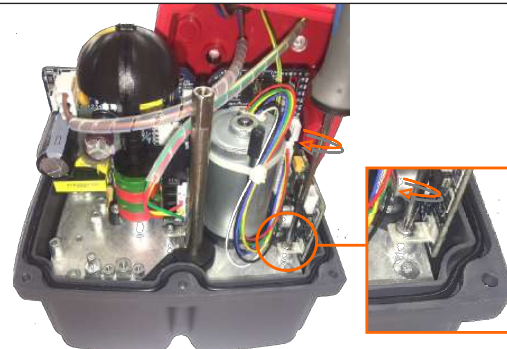


Fig. 6

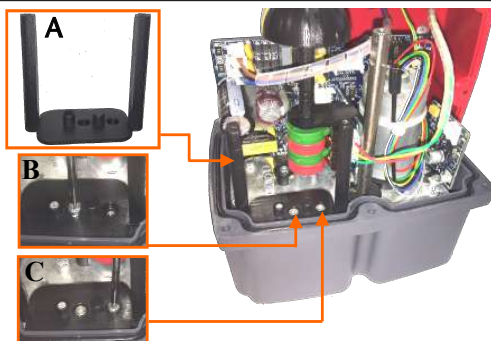


Fig. 7

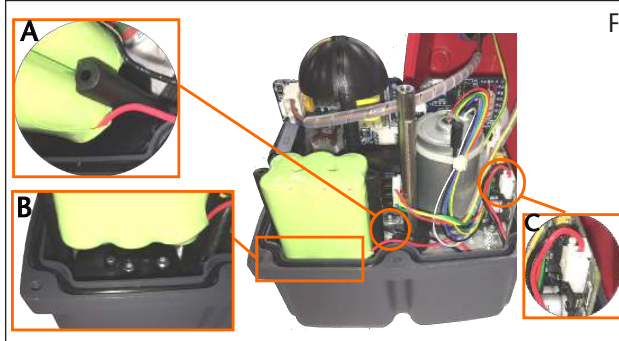


Fig. 8

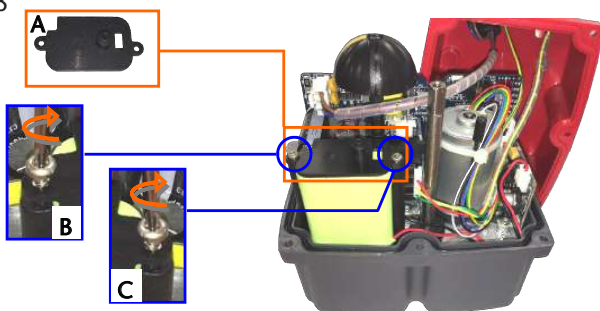


Fig. 9

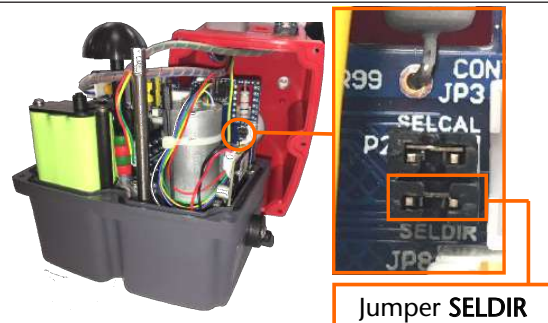


Fig. 10



Fig. 11



Fig. 12





ESPECIFICAÇÕES do KIT BSR20/85 (BLOCO DE SEGURANÇA PARA ACTUADORES ELÉTRICOS)
SPECIFICATIONS of KIT BSR20/85 (BATTERY SYSTEM RETURN)

Ref. ACBSR001

Parâmetro Parameter	Unidades Units	MODELO ACTUADOR - ACTUATOR MODEL			
		ACBV0020 (12 VDC/VAC)	ACBV0035 (12 VDC/VAC)	ACBV0055 (12 VDC/VAC)	ACBV0085 (12 VDC/VAC)
		ACAV0020 (24-240 VAC, 24-135 VDC)	ACAV0035 (24-240 VAC, 24-135 VDC)	ACAV0055 (24-240 VAC, 24-135 VDC)	ACAV0085 (24-240 VAC, 24-135 VDC)
Em caso de falha eléctrica: <i>In the event of electrical failure:</i>	---	Se o eixo está em posição não preferencial o BSR aciona-o até o situar em posição preferencial. <i>If the axis is in the non-preferential position, the BSR drives it until it is in the preferential position.</i>			
Localização <i>Location</i>	---	Interior do actuador (acoplado ao actuador multi-voltagem). <i>Inside (coupled to the multi voltage electric actuators).</i>			
Conteúdo <i>Content</i>	---	Placa e baterias de carga contínua. <i>PCB (print circuit board) and a batteries pack.</i>			
Actuação <i>Acting</i>	---	Falha de alimentação eléctrica. <i>Electric power failure.</i>			
Nº de manobras sem recarga (com bateria 100% de carga) <i>Nº of operations without recharging (with battery 100% charged)</i>	Nº	5	5	5	5
Tempo de recarga / manobra <i>Recharge time / maneuver</i>	min	15	21	48	58
Consumo de bateria / manobra <i>Battery consumption / maneuver</i>	W	2,2	3	6,8	8,3
Intensidade / manobra <i>Current / maneuver</i>	mA	10,1	14	31,6	38,6
Tempo de carga completa <i>Full charge time</i>	h	28	28	28	28
Capacidade nominal $\pm 5\%$ <i>Nominal capacity $\pm 5\%$</i>	mA	1000	1000	1000	1000
Configuração NO o NC <i>Configuration NO or NC</i>	---	Jumper	Jumper	Jumper	Jumper
Carga da bateria <i>Battery charge</i>	mA/h	40	40	40	40
Peso <i>Weight</i>	Kg	0,28	0,28	0,28	0,28

CONTROLO VISUAL DE OPERAÇÃO- VISUAL CONTROL OF OPERATION

Actuador com BSR - Actuator with BSR	Estados Actuador em Funcionamento - Actuator Operational Status
Sem alimentação - Without power supply	
Em posição de aberto - In open position	
Em posição de fechado - In close position	
Abrindo - Opening	
Fechando - Closing	
Limitador de binário activado, em movimento de fechado para aberto - Torque limiter function on, moving from close to open	
Limitador de binário activado, em movimento de aberto para fechado - Torque limiter function on, moving from open to close	
Actuador em modo MANUAL (Tempo excedido) - Actuator in MANUAL mode (Exceeded time)	
O actuador parou (posição intermédia) - The actuator has stopped (no close/no open position)	
Em posição intermédia - In middle position	
Actuador sem alimentação, Sistema BSR NO activado. Máx.3 min., (led off) - Actuator without power, working with the BSR NO system, Max.3 min., (led off)	
Actuador sem alimentação, Sistema BSR NC activado. Máx.3 min., (led off) - Actuator without power, working with the BSR NC system, Max.3 min., (led off)	
Protecção Bateria. Perigo, a bateria necessita de recarga. BSR bloqueado - Battery protection. Danger, the battery needs recharging. BSR blocked	

Observações:

Dada a complexidade, variedade e grande quantidade de especificações particulares de cada instalação, em conjunção com a existência de diversos factores que podem afectar as condições de trabalho e natureza do produto, é da responsabilidade do utilizador final realizar os ensaios necessários para garantir o correcto funcionamento do produto em cada aplicação concreta.

A instalação do produto deverá ser realizada e mantida seguindo os códigos de boa prática e/ou normas existentes.

Remarks:

Due to the complexity, variety and large number of particular specifications for each installation, along with the existence of diverse factors which can affect the working conditions and nature of the product, it is the responsibility of the end-user to carry out the necessary tests to ensure the proper functioning of the product in any specific application.

Product installation must be carried out and maintained following the good practice codes and/or updated technical standards.

Nota : Devido ao constante desenvolvimento dos nossos produtos, o desenho e os dados fornecidos podem ser alterados sem aviso prévio.

Note : Due to the continuous development of our products, specifications may be changed without notification at any time.

Rev.0-08.21

3/3